CAPES externe 1982 (2º composition)

CORRIGÉ

QUESTIONS PRELIMINAIRES

0.1. Soit f une expansion de (\mathcal{F}_0, d) . $f(M) = f(M') \Rightarrow 0 \le d(M,M') \le d(f(M), f(M')) = 0 \Rightarrow d(M,M') = 0 \Rightarrow M = M'$. Une expansion de (\mathcal{F}_0, d) est donc une application injective.

0.2. $f \in Exp(\mathcal{H}, d)$ \Rightarrow fog est une application de \mathcal{H} vers \mathcal{H} .

De plus : d(fog(M), fog(M')) = d(f[g(M)], f[g(M')]), or $d(f[g(M)], f[g(M')]) \ge d(g(M), g(M'))$ car $f \in Exp(\mathcal{A}, d)$ et $g(M) \in \mathcal{A}, g(M') \in \mathcal{A}$ et $d(g(M), g(M')) \ge d(M, M')$ car $g \in Exp(\mathcal{A}, d),$ d'où $d(fog(M), fog(M')) \ge d(M, M')$ et $fog \in Exp(\mathcal{A}, d).$

- 0.3. $f \in Exp(\mathcal{S}, d)$ et f est bijective.
 - . f isométrie de $(\mathcal{A}, d) \Rightarrow d(f(M), f(M')) = d(M,M') \Rightarrow f^{-1}$ existe car f est bijective, f^{-1} est une application de \mathcal{A} vers \mathcal{A} vérifiant $d(f^{-1}(M), f^{-1}(M')) = d(M,M')$, (car f bijection de \mathcal{A} vers \mathcal{A} et f isométrie donc f^{-1} isométrie) et $f^{-1} \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$.

PREMIERE PARTIE

1.1. a.
$$d(A,B) \le d(f(A),f(B) \text{ or } f(A) \in [A,B],f(B) \in [A,B]$$

$$\Rightarrow d(A,B) \ge d(f(A),f(B)) \text{ donc } d(A,B) = d(f(A),f(B))$$

$$\Rightarrow \{f(A),f(B)\} = \{A,B\}.$$

1.1. b. Une expansion étant injective on sait que f(A) et f(B) sont distincts.

Deux cas se présentent :

 $(f_1(A) = A, f_1(B) = B)$ ou $(f_2(A) = B, f_2(B) = A)$. Soit s la symétrie point par rapport au milieu de [A,B]. so f_2 est une expansion de \mathcal{A} vers \mathcal{A} car toute isométrie de (\mathcal{A}, d) appartient à $\exp(\mathcal{A}, d)$ et $\exp(\mathcal{A}, d)$ est stable par composition.

On a alors so $f_2(A) = A$, so $f_2(B) = B$

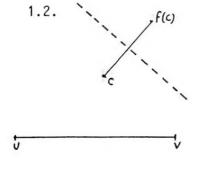
Déterminons les expansions de (\mathcal{S} , d) telles que : f(A) = A , f(B) = B

Soit M un point de [A,B] et f(M) son image.

Soit a = d(A,B), x = d(A,M), x' = d(A,f(M)).

d(M, B) = a - x, d(f(M), B) = a - x'.

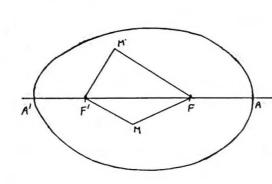
1.1. c. On voit donc que $\exp(\mathcal{A}, d) \subset \{id \mathcal{A}, s\}$; or $id \mathcal{A}$ et s sont des expansions de (\mathcal{A}, d) d'où $\exp(\mathcal{A}, d) = \{id \mathcal{A}, s\}$.



$$d(U,C) \le d(U,f(C))$$
, $d(V,C) \le d(V,f(C))$
⇒ $\forall \lambda \in [0,1] \cap \mathbb{R}$, $d(\lambda U + (1-\lambda) V,C)$
≤ $\lambda d(U,C) + (1-\lambda) d(V,C)$
≤ $\lambda d(U,f(C)) + (1-\lambda) d(V,f(C))$
≤ $d(\lambda U,f(C)) + d((1-\lambda) V,f(C))$
< $d(\lambda U + (1-\lambda) V,f(C))$.

On voit donc que tout point de [U,V] vérifie $d(M,C) \le d(M,f(C))$ or ceci est la définition du demi-plan fermé contenant C et bordé par la médiatrice du segment [C,f(C)]

1.3. a.



On peut supposer $d(M',F) \ge d(M,F')$ en supposant que des quatre distances d(M,F), d(M,F'), d(M',F), d(M',F') alors d(M',F) est la plus grande.

Soit M et M' deux points de \mathcal{A} ; on a alors

 $d(M,M') \le d(M,F') + d(F',M') \le d(M',F) + d(M',F') \le 2a$ $d(M,M') = 2a \Rightarrow d(M',F) + d(M',F') = 2a \Rightarrow M' \in (E)$

$$\begin{split} d(M,M') &= 2a \Rightarrow d(M',F) = d(M,F') \Rightarrow d(M,M') = 2a \leq d(M,F) + d(F,M') \\ &= d(M,F) + d(M,F') \leq 2a \Rightarrow d(M,F) + d(M,F') = 2a \Rightarrow M \in (E) \; . \end{split}$$
 De plus : d(M,F') = d(M',F) et $d(M,F) + d(M,F') = 2a \Rightarrow d(M,F) + d(M',F) = 2a \Rightarrow d(M',F) + d($

De plus : d(M,F') = d(M',F) et $d(M,F) + d(M,F') = 2a \Rightarrow d(M,F) + d(M',F') = 2a = d(M,M')$ donc M, M', F sont alignés. De même M, M', F' sont alignés donc M, M', F, F' sont alignés et $\{M,M'\} = \{A,A'\}$ car M et M' appartiennent à (E).

1.3. b. $f \in Exp(\mathcal{A}, d)$, f(A) = A, f(A') = A'. Soit C un point de (E) tel que $f(C) \neq C$. En utilisant 1.2. on sait que [A, A'] est contenu dans le demi-plan fermé contenant C et bordé par la médiatrice de [C, f(C)]. F et F' sont des points de [A, A']. On a donc

et dans les deux inégalités $d(f(C), F) \ge d(C,F)$ et $d(f(C), F') \ge d(C,F')$ on a égalité. F et F' appartiennent alors à la médiatrice de [C,f(C)] et C et f(C) sont symétriques l'un de l'autre par la symétrie orthogonale d'axe AA'.

1.3. c. $f \in Exp(\mathcal{A}, d)$ f(A) = A, f(A') = A', f(B) = B, f(B') = B'. Par 1.3. b. on sait que si C est un point de (E) l'image f(C) de C est soit C soit le symétrique orthogonal de C par rapport à la droite AA'. Dans le second cas appliquons 1.2. dans le cas U = B, V = B', la médiatrice de [C, f(C)] est la droite AA', B et B' ne sont pas dans le même demiplan fermé déterminé par cette médiatrice. Nous avons donc montré :

$$\forall C \in (E) \quad f(C) = C$$
.

Soit M un point de \mathscr{E} - (E) tel que $f(M) \neq M$. La droite Mf(M) coupe (E) en deux points C_1 et C_2 tels que $f(C_1) = C_1$ et $f(C_2) = C_2$. Or ils ne sont pas situés dans le même demi-plan fermé délimité par la médiatrice de [M,f(M)]. Il y a donc contradiction.



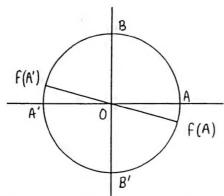
1.3. d. Si u est une isométrie de (\mathcal{R}, d) alors : $\forall f \in \operatorname{Exp}(\mathcal{R}, d)$ uo $f \in \operatorname{Exp}(\mathcal{R}, d)$ (question 0.2) Soit f un élément de $\operatorname{Exp}(\mathcal{R}, d)$. Par 1.3. a. $\operatorname{d}(f(A), f(A')) \geq \operatorname{d}(A, A') = 2a$ $\Rightarrow \{f(A), f(A')\} = \{A, A'\}$. Si f(A) = A', f(A') = A alors so f avec s symétrie orthogonale par rapport à BB' vérifie :

so f(A) = A, so f(A') = A', so $f \in Exp(\mathcal{A}, d)$; donc si $G_1 = \{ f \in Exp(\mathcal{H}, d), f(A) = A, f(A') = A' \}$,

donc si $G_1 = \{f \in Exp(\mathcal{F}_G, d), f(A) = A, f(A') = A'\},$ $Exp(\mathcal{F}_G, d) = G_1 \cup sG_1$, $sG_1 = \{so\ f, f \in G_1\}$. Déterminons G_1 . Soit f appartenant à G_1 , g et g sont tels que g (g) a g ou g) g et g ou g (g) g) and g et g ou g) g et g et g) a g et g et g et g) a g et g et g et g et g. Déterminons g0, Soit g1 appartenant à g1, g2, g3 et g3 et g4 et g3. Déterminons g4. Soit g4 appartenant à g5 et g6 et g6 et g9 et g9. Déterminons g1. Soit g9 et g9 et

1.4. Remarquons que : $(M,M') \in \mathcal{A}^2 \Rightarrow d(M,M') \leq d(M,0) + d(0,M') \leq 2R$, si R désigne le rayon du cercle de centre (0) bordant \mathcal{A} ; et $d(M,M') = 2R \Rightarrow d(M,0) = d(0,M') = R$ et 0, M, M' alignés et distincts c'est-à-dire M et M' diamétralement opposés.

Soient A et A' les extrémités d'un diamètre alors f(A) et f(A') sont



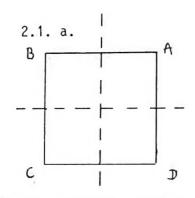
deux points diamétralement opposés du cercle et distincts $(f \in Exp(A, d) \Rightarrow f$ bijective et $d(f(A), f(A')) \geq d(A, A'))$. Soit r la rotation de centre 0 telle que r(f(A)) = A. Alors r(f(A')) = A' et de plus ro $f \in Exp(A, d)$. Nous sommes ramenés au cas où f(A) = A, f(A') = A'. Soit C un point du cercle tel que $f(C) \neq C$ alors le

même raisonnement qu'en 1.3.b. montre que f(C) est le symétrique de C par la symétrie orthogonale d'axe AA'. Soit BB' le diamètre du cercle orthogonal à AA'. On a alors f(B) = B et f(B') = B', ou f(B) = B' et f(B') = B. On en conclut comme en 1.3.d. et 1.3.c. que

 $G_1 = \{f \in Exp(\mathcal{A}, d), f(A) = A, f(A') = A'\} = \{Id_{\mathcal{A}}, s\}$, où s est la symétrie orthogonale par rapport à AA' donc $G \subset \{r, so r, r \text{ rotations de centre 0}\}$. L'inclusion inverse est triviale et en remarquant que l'ensemble $\{so r, r \text{ rotations de centre 0}\}$ coı̈ncide avec l'ensemble des symétries orthogonales d'axe contenant 0 on obtient :

G = {rotations de centre 0} U {symétries orthogonales d'axe contenant 0}.

DEUXIEME PARTIE



Remarquons que deux points de Γ , M et M', sont sur deux côtés distincts et parallèles du carré ABCD si et seulement si $\delta(M,M')=2$. $g \in \mathcal{J}$ $(\Gamma,\delta) \Rightarrow \delta(g(M),g(M'))=\delta(M,M')=2$ $\Rightarrow g(M)$ et g(M') sont situés sur deux côtés distincts et parallèles du carré ABCD.

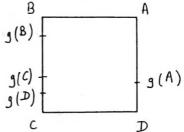
Démontrons notre remarque :

. $\forall (M,M') \in \Gamma^2$ $\delta(M,M') \leq \delta(M,0) + \delta(0,M) \leq 1 + 1 \leq 2$. Réciproquement : $\delta(M,M') = 2$ avec $(M,M') \in \Gamma^2 \Rightarrow \delta(M,0) = \delta(0,M') = 1$ $\Rightarrow M$ et M' appartiennent aux segments du quadrilatère A, B, C, D. $\delta(M,M') = 2 \Rightarrow \text{par exemple } |x-x'| = 2 \text{ or } |x| \leq 1 \text{ , } |x'| \leq 1 \text{ d'où}$ $2 = |x-x'| \leq |x| + |x'| \leq 2 \text{ donc } |x| = |x'| = 1 \text{ et } |x-x'| = 2 \text{ et}$ $x = \varepsilon x' = \varepsilon'1$ $(\varepsilon, \varepsilon') \in \{+1, -1\}^2$.

Considérons A et montrons que son image par un élément g de $\mathcal{J}(\Gamma,\delta)$ appartient à {A, B, C, D}. A et B constituent une paire de points situés sur deux segments distincts et parallèles du quadrilatère A, B, C, D. Il en est de même de A et D, les deux segments considérés alors étant les deux autres segments du quadrilatère A, B, C, D; il en est de même de A et C.

La première partie de cette question nous permet d'affirmer que les images g(A), g(B), g(C), g(D) des points A; B, C, D par g appartiennent aux côtés du quadrilatère A, B, C, D. Si g(A) n'est pas un sommet alors g(B), g(C), g(D) appartiennent nécessairement au côté opposé à celui auquel appartient q(A) : ce sont trois points distincts de ce côté (q bijective) or sur ce côté il n'y a que deux points à distance 2 l'un de l'autre, les deux

sommets car $\delta(g(B), g(C)) = \delta(B,C) = 2$, $\delta(g(C), g(D)) = \delta(C,D) = 2$. Nous avons donc montré que g(A) est un sommet. De la même façon on montre que g(B), g(C), g(D) sont des sommets.



I

2.1. b. $g(A) = A \Rightarrow g(C) \in \{B, C, D\}$ par la question précédente et le fait que q est bijective. Supposons g(C) = B. $\{M \in \Gamma, \delta(M,A) = \delta(M,C) = 1\} = \{0\}$ car $\{M \in \Gamma, \delta(M,A) = 1 = [0,I] \cup [0,J]$ avec I(1,0) et $J(0,1) \{M \in \Gamma, \delta(M,A) =$ $\delta(M,B) = 1$ = [0,J] . g étant bijective et isométrique on devrait avoir si g(C) = B:

 $\{M \in \Gamma, \delta(M,A) = \delta(M,C) = I\} = \{M \in \Gamma, \delta(M,A) = \delta(M,B) = 1\}$ ce qui n'est pas. On a donc g(C) + B; de même g(C) + D donc g(C) = C.

- 2.1. c. On sait que G est constitué de l'ensemble des rotations de centre 0 et d'angles respectifs $\pi/2$, π , $3\pi/2$ et de l'ensemble des symétries par rapport aux droites OI, OJ, AC, BD et de l'identité. Il suffit de remarquer que $\forall f \in G$ $f/\Gamma \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta)$.
- 2.1. d. Soit g appartenant à $\mathcal{I}(\Gamma, \delta)$. Si $q(A) \neq A$, soit la rotation r de centre 0 telle que r(A) = q(A); r appartient à G et par les questions 0.2 et 0.3 et 2.1. c. r^{-1} og appartient à $\mathcal{J}(\Gamma, \delta)$ et vérifie r^{-1} og(A) = A et donc r^{-1} og(C) = C par 2.1. b. On a alors $\{r^{-1} \circ g(B), r^{-1} \circ g(D)\} \subseteq \{B, D\}$. Si $r^{-1} \circ g(B) \neq B$ alors considérons la symétrie s par rapport à $AC.sor^{-1}$ og vérifie :

 $(so r^{-1} og \in J(r, \delta))$ avec so $r^{-1} \in G$ so r^{-1} og laisse fixes A, B, C, D. Si r^{-1} og(B) = B alors $f = r^{-1}$

 $\forall q \in J(\Gamma, \delta) \exists f \in G \text{ fog } \in J(\Gamma, \delta) \text{ et fog laisse fixes A,B,C,D.}$

2.1. e. $g \in \mathcal{J}(r, \delta), g(A) = A; g(B) = B; g(C) = C; g(D) = D.$ Soit $M \in [A,B]$, alors g(M) appartient à [A,B] car $\delta(g(M),C) = \delta(M,C) = 2$, $\delta(g(M),D) = \delta(M,D) = 2$. $\delta(g(M),A) = \delta(M,A)$, $\delta(g(M),B) = \delta(M,B)$, c'est-à-dire : $1 - x_M = 1 - x_{q(M)}$ d'où $x_M = x_{q(M)}$. On voit donc que $g_{[A,B]} = Id_{[A,B]}$. Il en est de même pour les restrictions de g aux autres côtés du quadrilatère A, B, C, D.

В

C

Soit M un point de Γ tel que $x_{M} \geq 0$ et $y_{M} \geq 0$. Alors g(M) vérifie : $\forall P \in [C,D] \delta(g(M),P) = \delta(M,P) \geq 1 + y$ $= \delta(M,[C,D])$ car $\delta(M,[C,D]) = \inf(\sup(1+y, |x-a|)),$ - 1 < a < 1 d'où $\delta(g(M),[C,D])=\delta(M,[C,D])=1+y=1+y',$ si g(M) a pour coordonnées (x', y'). Donc y = y' . En considérant [A,D] on obtient x = x'.

2.1. f. On a vu que : $\forall g \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta) \exists f \in G \text{ fog } \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta) \text{ fog } = \mathrm{Id}_{\Gamma} \text{ (par 2.1.e)}$ On a donc $\forall g \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta) \exists f \in G \quad g = f^{-1}$.

$$\left. \begin{array}{l} \mathcal{J} \left(\Gamma \,, \, \delta \right) \subset G \\ \\ G \subset \, \mathcal{J} \left(\Gamma \,, \, \delta \right) \end{array} \right\} \ \Rightarrow \ G = \, \mathcal{J} \left(\Gamma \,, \, \delta \right) \;.$$

2.2. a. $G \subset \{f \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta)/f(0) = 0\}$ par 2.1. c. En fait $\forall f \in G \quad \forall (M,M') \in \mathcal{E}^2 \quad \delta(f(M), f(M')) = \delta(M,M')$ Soit $f \in \mathcal{J}(E, \delta)$, f(0) = 0; alors: $\forall M \in \Gamma$ $\delta(f(M), 0) = \delta(M, 0) \le 1$ $\Rightarrow \ f(\Gamma) \subset \Gamma \Rightarrow f_{/\Gamma} \in \mathcal{I}(\Gamma,\delta) \ \text{car f est bijective } \ (f^{-1} \in \mathcal{I}(\mathcal{E},\delta), f^{-1}(0) = 0).$ Par 2.1. f. on a donc : f appartient à G .

2.2. b. Soit un élément f de $\mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta)$. Considérons la translation t de vecteur $\overline{f(0)0}$. t est un élément de $\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta)$ et on a :

to
$$f \in \mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta)$$
, to $f(0) = 0 \Rightarrow to f \in G \Rightarrow f \in t^{-1}G$.

Un élément de $\mathcal{J}\left(\mathcal{E},\delta\right)$ est soit un élément de G soit le composé d'une translation et d'un élément de G . En utilisant les décompositions d'une translation en produit de symétries par rapport à deux droites parallèles, l'une d'entre elles étant donnée de façon arbitraire on en conclut que les éléments de $\mathcal{J}(\mathcal{E},\delta)$ sont : . les symétries par rapport aux droites parallèles à l'une des quatre droites suivantes : x = 0, y = 0, x + y = 0, x - y = 0. les rotations d'angle $k \pi/2 (k = 0, 1, 2, 3)$

de centre quelconque

. les translations.

```
2.3. a. σ est une application affine bijective dont l'application liné-
aire associée a pour matrice \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} de déterminant 2 non nul ;
d_{1}(M,M') = |x-x'| + |y-y'|, \delta(\sigma(M),\sigma(M')) = Sup(|x+y-x'-y'|, |-x+x'+y-y'|)
= Sup(|(x-x')+(y-y')|, |-(x-x')+(y-y')|)
or |a| + |b| = Sup(|a + b|, |a - b|) d'où l'égalité demandée.
      2.3. d. f \in \mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta) \stackrel{?}{\Rightarrow} \sigma^{-1} \text{ of } .0\sigma \in \mathcal{I}(\mathcal{E}, d_1).
\sigma^{-1} of o\sigma est une bijection.
d_1(\sigma^{-1} \text{ of } o \sigma(M), \sigma^{-1} \text{ of } o \sigma(M')) = \delta(\sigma(\sigma^{-1} \text{ of } o \sigma(M)), \sigma(\sigma^{-1} \text{ of } o \sigma(M')))
= \delta(f \circ \sigma(M), f \circ \sigma(M')) = \delta(\sigma(M), \sigma(M')) = d_1(M,M') en utilisant 2.3. a. et
f élement de \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta). \sigma^* est donc bien défini.
σ* est un homomorphisme de groupes
      \sigma^*(f \circ g) = \sigma^{-1} \circ f \circ g \circ \sigma = \sigma^{-1} \circ f \circ \sigma \circ \sigma^{-1} \circ g \circ \sigma = \sigma^*(f) \circ \sigma^*(g).
σ* est injectif:
      \sigma^*(f) = \sigma^*(g) \Rightarrow \sigma^{-1} \text{ of } o \sigma = \sigma^{-1} \text{ og } o \sigma \Rightarrow f = g
 \sigma^* est surjectif:
       g \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) \Rightarrow \sigma \circ g \circ \sigma^{-1} \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta) car \sigma \circ g \circ \sigma^{-1} est une bijec-
 tion et \delta(\sigma \text{ og } \sigma^{-1}(M), \sigma \text{ og } \sigma^{-1}(M')) = d_1(g\sigma \sigma^{-1}(M), g\sigma \sigma^{-1}(M'))
 = d_1(\sigma^{-1}(M), \sigma^{-1}(M')) = \delta(\sigma \circ \sigma^{-1}(M), \sigma \circ \sigma^{-1}(M')) = \delta(M,M').
 Montrons que \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) = \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta). \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) = \sigma^*(\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta)).
  Remarquons que \mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta) et \mathcal{I}(\mathcal{E}, d_1) contiennent tous deux les transla-
  tions (l'image par \sigma^* d'une translation est une translation) et on avait
        \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta) = G \cup TG, T ensemble des translations et TG = \{tog, t \in T, g \in G\}
  donc \mathcal{J}(\mathcal{L}, d_1) = \sigma^*(G) \cup T \sigma^*(G).
  \sigma^*(G) est un sous-groupe de \mathcal{J}(\mathcal{E},\,d_1) de cardinal 8 comme G(\sigma^* est un
  homomorphisme bijectif de groupes). Déterminons \sigma^*(r) où r est la rota-
  tion de centre 0 et angle II/2.
  \sigma^*(r) = \sigma^{-1} \circ r \circ \sigma = (\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma)^{-1} \circ r \circ (\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma)  car \sigma est la composée de la
  rotation de centre \,0\, et d'angle - \pi/4\, et de l'homothétie de centre \,0\, et
  rapport \sqrt{2}, \sigma et r commutent donc et \sigma^* (r) = r . G étant engendré
  par r et la symétrie s par rapport à AC, \sigma^*(G) est engendré par \sigma^*(r)
  et \sigma^*(s).
  \sigma^*(s) = \sigma^{-1} \circ s \circ \sigma = (\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma)^{-1} \circ s \circ (\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma) = s_{0x}. G étant aussi engendré par
  r et la symétrie s_{0x} par rapport à la droite y = 0, on obtient :
                 \sigma^*(G) = G.
```

 $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) = G \cup T G = \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta)$.

TROISIEME PARTIE

3.1. a. Sur \mathbb{R}_+ la fonction $g: x \to x^p$ est continue, deux fois dérivable et on a :

 $g''(x) = p(p-1)x^{p-2} ; p > 1 \Rightarrow p(p-1) > 0 \text{ et } \forall x \in \mathbb{R}, g''(x) > 0$ La fonction g est donc strictement convexe sur \mathbb{R}_+ et on a alors :

$$\forall (a,x) \in \mathbb{R}^2_+ \quad \forall (\alpha,\beta) \in \left]0,1\right[^2 \quad \alpha + \beta = 1 \left(\alpha a + \beta x\right)^p < \alpha a^p + \beta x^p$$

On a égalité de plus pour $\alpha=0$ ou $\alpha=1$ et uniquement pour ces valeurs lorsque a et x sont distincts. Si a = x on a égalité dans tous les cas.

3.1. b. L'étude faite en 3.1. a. appliquée à |x|, |x'|, |y|, |y'| nous donne :

$$\forall (\alpha,\beta) \in \mathbb{R}^2_+ \quad \alpha + \beta = 1 \quad |x^{"}|^p + |y^{"}|^p \leq 1$$

car on a les inégalités :
$$|x''|^p \le \alpha |x|^p + \beta |x'|^p$$
 (1); $|y''|^p \le \alpha |y|^p + \beta |y'|^p$ (2).

Dans le cas où il y a égalité, il y a égalité dans chacune des inégalités (1) et (2) c'est-à-dire que l'on a $\alpha=1$ ou $\alpha=0$, cas triviaux, ou bien lorsque $|x|=|x'|=|\alpha x+\beta x'|=\alpha |x|+\beta |x'|$

$$|y| = |y'| = |\alpha y + \beta y'| = \alpha |y| + \beta |y'|$$

c'est-à-dire x = x', y = y'.

3.1. c. Pour montrer que $\,\mathrm{N}_{\mathrm{p}}\,$ est une norme sur $\,\mathrm{I\!R}^2\,$ nous devons montrer que :

(1)
$$N_p(\vec{u}) = 0 \iff \vec{u} = 0$$
 , (2) $\forall \vec{u}, N_p(\vec{u}) \ge 0$

(3)
$$\forall (\vec{u}, \vec{v}), N_p(\vec{u}+\vec{v}) < N_p(\vec{u}) + N_p(\vec{v}), (4) \quad \forall \vec{u} \in \mathbb{R}^2 \quad \forall \lambda \in \mathbb{R} \quad N_p(\lambda \vec{u}) = |\lambda| N_p(\vec{u})$$

(2)
$$N_p(\vec{u}) \ge 0$$
 c'est évident

(2)
$$N_{p}(\vec{u}) \ge 0$$
 C est evident
(4) $N_{p}(\lambda \vec{u}) = (|\lambda x|^{p} + |\lambda y|^{p})^{1/p} = [|\lambda|^{p} (|x|^{p} + |y|^{p})]^{1/p}$
 $= |\lambda| N_{p}(\vec{u})$

(1)
$$N_p(\vec{u}) = 0 \Rightarrow |x|^p + |y|^p = 0 \Rightarrow x = y = 0 \Rightarrow \vec{u} = \overset{\rightarrow}{0}$$

$$(3) \quad N_{p}(\vec{u} + \vec{v}) = N_{p} \left(N_{p}(\vec{u}) \frac{\vec{u}}{N_{p}(\vec{u})} + N_{p}(\vec{v}) \frac{\vec{v}}{N_{p}(\vec{v})} \right) \quad \text{si} \quad \vec{u} \neq \vec{0}$$

En utilisant : $N_{p}(\overrightarrow{\lambda u}) = |\lambda| N_{p}(\overrightarrow{u})$ et 3.1.b. on obtient avec

$$\lambda = N_{p}(\vec{u}) + N_{p}(\vec{v}) .$$

$$N_{p}(\vec{u} + \vec{v})^{p} \le (N_{p}(\vec{u}) + N_{p}(\vec{v}))^{p} (N_{p}(\alpha \vec{U} + \beta \vec{V}))^{p}$$

En utilisant 3.1.b. pour \vec{U} , \vec{V} , α et β réels positifs, $\alpha+\beta=1$, $N_p(\alpha \vec{U}+\beta \vec{V})^p \leq 1$, $N_p(\vec{u}+\vec{v})^p \leq [N_p(\vec{u})+N_p(\vec{v})]^p$, d'où $N_p(\vec{u}+\vec{v}) \leq N_p(\vec{u})+N_p(\vec{v})$ avec égalité si et seulement si $\vec{u}=\vec{0}$ ou $\vec{v}=\vec{0}$ ou $\vec{U}=\vec{V}$ c'est-à-dire \vec{u} et \vec{v} positivement liés $(\vec{u} N_p(\vec{v})=\vec{v} N_p(\vec{u}))$.

3.2. Soient M, N et P trois points alignés de \mathcal{E} mais tels que $\overline{\text{MN}}$ et $\overline{\text{NP}}$ soient positivement liés. Soit f un élément de $\mathcal{J}(\mathcal{E},\,d_p)$: on sait que f est une bijection.

Montrons que f conserve l'alignement ce qui prouvera que f appartient au groupe affine de & en utilisant le théorème suivant :

Toute bijection de E dans & conservant l'alignement est une applica-

tion affine.
$$d_p\left(f(M),\,f(N)\right) = d_p(M,N) \;\;; \;\; d_p\left(f(N),\,f(P)\right) = d_p(N,P) \;\;;$$

$$d_p\left(f(M),\,f(P)\right) = d_p(M,P) \;\; \text{et} \;\; d_p(M,P) = d_p(M,N) + d_p(N,P) \;\; \text{entraine}$$

$$d_p\left(f(M),\,f(P)\right) = d_p\left(f(M),\,f(N)\right) + d_p\left(f(N),\,f(P)\right) \;\; \text{et en utilisant 3.1.c,}$$

$$\overline{f(M)} \;\; \overline{f(N)} \;\; \text{et} \;\; \overline{f(N)} \;\; \overline{f(P)} \;\; \text{sont positivement liés c'est-à-dire} \;\; f(M),\,f(N),$$

$$f(P) \;\; \text{alignés.} \;\; \mathcal{J}\left(\mathcal{E},\,d_p\right) \;\; \text{est inclus dans le groupe affine; c'est de toute évidence un groupe.}$$

Toutes les translations appartenant à $\mathcal{J}(\mathcal{E},\delta)$ et à $\mathcal{J}(\mathcal{E},d_p)$ et les parties linéaires des éléments de $\mathcal{J}(\mathcal{E},\delta)$ et des éléments de $\mathcal{J}(\mathcal{E},d_p)$ coîncidant, nous avons montré que

$$\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta) = \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p)$$
.

QUATRIEME PARTIE

- 4.1. A partie bornée de & .
- 4.1. a. $A \in \mathcal{A}$. Considérons la suite $(f^p(A))_{p \in \mathbb{N}}$. Cette suite est contenue dans \mathcal{A} donc est bornée. Le théorème de Bolzano-Weierstrass affirme que toute suite bornée de \mathbb{R}^n admet au moins une valeur d'adhérence c'està-dire qu'en particulier la suite $(f^p(A))_{p \in \mathbb{N}}$ admet une sous-suite convergente donc de Cauchy

$$\forall \epsilon > 0$$
 $\exists p_1 < p_2$ $D(f^{p_2}(A), f^{p_1}(A)) < \epsilon$

Considérons f^{1} ; c'est une expansion de % et on a donc

$$D\left(f^{p_2-p_1}(A), A\right) < D\left(f^{p_2}(A), f^{p_1}(A)\right) < \varepsilon$$

c'est-à-dire $\forall \ \epsilon \in \mathbb{R}_+^{\star}$, $\exists \ k \in \mathbb{N}^{\star}$ $D(A, \ f^k(A)) < \epsilon$.

Pour démontrer la deuxième propriété considérons $\mathscr{E} \times \mathscr{E}$ muni de la distance D' :

$$D'((M,N), (M',N')) = D(M,M') + D(N,N')$$

En appliquant le théorème de Bolzano-Weierstrass à la suite $(f'^p(A,B))_{p\in\mathbb{N}}$ on obtient :

$$\forall (A,B) \in \mathcal{A}^{2} \ \forall \ \epsilon \in \mathbb{R}_{+}^{*} \ \exists \ k \in \mathbb{N}^{*} \ D'((A,B), \ (f^{k}(A), \ f^{k}(B))) < \epsilon$$

$$d'où \ \forall (A,B) \in \mathcal{A}^{2} \ \forall \ \epsilon \in \mathbb{R}_{+}^{*} \ \exists \ k \in \mathbb{N}^{*} \ D(A, \ f^{k}(A)) < \epsilon \ , \ D(B, \ f^{k}(B)) < \epsilon$$

4.1. b. Reprenons la propriété écrite à la fin de la question 4.1.a.

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists k \in \mathbb{N}^{*} \quad D(f(A), f(B)) \leq D(f^{k}(A), f^{k}(B))$$

$$\leq D(f^{k}(A), A) + D(A,B) + D(B, f^{k}(B)) \leq 2\varepsilon + D(A,B)$$

On a donc : D(f(A), f(B)) < D(A,B) . L'inégalité inverse provient du fait que f est une expansion de & . Nous avons montré :

$$\forall f \in Exp(\mathcal{F}_{a}, D) D(f(A), f(B)) = D(A,B)$$

Pour montrer que f a une image dense dans ${\mathcal A}$ il suffit de remarquer que :

$$\forall \epsilon \in \mathbb{R}_{+}^{*} \quad \exists k \in \mathbb{N}^{*} \quad D(A, f^{k}(A)) < \epsilon$$

c'est-à-dire en remarquant que $f^{k}(A) = f[f^{k-1}(A)]$

3.3. $f \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p) \Rightarrow la partie liénaire g de f conserve la norme <math>N_p$. Soit \mathcal{M}_p sa matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^2 $(\vec{1}, \vec{j})$

$$\left\{
\begin{array}{l}
N_{p}(g(\vec{1})) = N_{p}(\vec{1}) \\
N_{p}(g(\vec{j})) = N_{p}(\vec{j})
\end{array}
\right\} \Rightarrow |a|^{p} + |b|^{p} = |c|^{p} + |d|^{p} = 1$$

Ceci entraı̂ne : $|a| \le 1$, $|b| \le 1$, $|c| \le 1$, $|d| \le 1$, d'où $|\det m_b| = |ad - bc| \le 1 + 1 = 2$; $f^{-1} \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p) \Rightarrow |\det m_b|^{-1} \le 2$; $\forall n \in \mathbb{Z} \quad f^n \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p) \Rightarrow |\det m_b|^n \le 2$. On a donc $|\det m_b| = 1$.

 $f^{-1} \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p)$ et sa partie linéaire a pour matrice $\begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix}$ donc on a

$$|d|^{p} + |b|^{p} = |c|^{p} + |a|^{p} = 1$$
.

$$\frac{|d|^{p} + |b|^{p} = |c|^{p} + |a|^{p} = 1}{|a|^{p} + |b|^{p} = |c|^{p} + |d|^{p} = 1} \} \Rightarrow |a|^{p} = |d|^{p} \Rightarrow |b|^{p} = |c|^{p}$$

d'où |a|=|d| et |b|=|c|; $d=\epsilon a$ $\epsilon\in\{+1,\,-1\}$; $c=\epsilon'b$ $\epsilon'\in\{+1,\,-1\}$; \Rightarrow det $m = \epsilon a^2 - \epsilon' b^2 = \pm 1$

$$\varepsilon = - \varepsilon' \Rightarrow a^2 + b^2 = 1$$

$$\varepsilon = \varepsilon' \Rightarrow |a^2 - b^2| = 1$$
 or $|a| \le 1$, $|b| \le 1 \Rightarrow |a^2 - b^2| = 1 \Rightarrow a = 0$

ou b = 0 et alors $a^2 + b^2 = 1$.

La matrice
$$m$$
 est alors telle que : $a^2 + b^2 = c^2 + d^2 = 1$; $|\det m| = 1$.

En fait nous avons même obtenu plus :

$$\mathcal{M} = \begin{pmatrix} a & \varepsilon b \\ b & -\varepsilon a \end{pmatrix}$$
 avec $\varepsilon \in \{+1, -1\}$, $a^2 + b^2 = 1$.

Ceci nous montre que ${m}$ est une matrice orthogonale.

L'égalité : $a^2 + b^2 = |a|^p + |b|^p = 1$ nous permet d'affirmer que a vaut 0, 1, ou -1. En effet :

Nécessairement si p > 2 |a| = 1 ou |b| = 1. Si |a| = 1 alors a vaut +1 ou -1 et b vaut 0. Si |b| = 1, a vaut 0 et b vaut +1 ou -1. Si p est strictement compris entre 1 et 2:

donc nécessairement |a| vaut 1 ou |b| vaut 1. Et on arrive à la même conclusion.

Les parties linéaires des éléments de $\mathcal{J}(\mathcal{E},\,d_p)$ pour $p>1,\ p \neq 2$ sont donc de la forme

$$\begin{pmatrix} \varepsilon & 0 \\ 0 & \varepsilon' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \varepsilon' \\ \varepsilon & 0 \end{pmatrix} \text{ avec } (\varepsilon, \varepsilon') \in \{+1, -1\}^2$$

$$\forall \varepsilon \in \mathbb{R}_+^* \quad \exists \ B \in \text{Im f } D(A,B) < \varepsilon.$$

f application conservant la distance est continue de $\mathcal A$ dans $\mathcal A$. Si $\mathcal B$ est compact, f($\mathcal B$) est un compact de $\mathcal B$.

 $f(\mathcal{R})$ dense dans $\mathcal{R} \Rightarrow \overline{f(\mathcal{R})} = \mathcal{R}$ or $f(\mathcal{R}) = f(\mathcal{R})$ car $f(\mathcal{R})$ compact donc $f(\mathcal{R}) = \mathcal{R}$.

f expansion de (\mathcal{A}, D) est injective (question 0.1), surjective car $f(\mathcal{A}) = \mathcal{A}$, conserve D; c'est donc une isométrie de (\mathcal{A}, D) .

A compact ⇒ Exp (A, D) =
$$J(A, D)$$
, l'autre inclusion étant

triviale.

4.2. a. Soit : A appartient à $\overline{\mathcal{B}}$. Il existe une suite de Cauchy $(A_p)_{p\in\mathbb{N}}$ d'éléments de \mathcal{B} ayant pour limite A . La suite $(f(A_p))_{p\in\mathbb{N}}$ est encore une suite de Cauchy, f conservant la distance (question 4.1.b). Définissons $\overline{f}(A)$ comme la limite de la suite $(f(A_p))_{p\in\mathbb{N}}$. Par construction $\overline{f}(A)$ dépend de la suite $(A_p)_{p\in\mathbb{N}}$ choisie mais en fait il n'en est rien : si $(A_p)_{p\in\mathbb{N}}$ et $(A'_p)_{p\in\mathbb{N}}$ sont deux suites convergeant vers A posons $(B_p)_{p\in\mathbb{N}}$ définie par : $B_{2n} = A_n$; $B_{2n+1} = A'_n$.

Alors la suite $(f(B_p))_{p \in \mathbb{N}}$ converge vers la limite de $(f(A_p))_{p \in \mathbb{N}}$ et la limite de $(f(A_p))_{p \in \mathbb{N}}$.

 $ar{f}$ par construction préserve la distance D . Déterminons l'image de $ar{f}$; l'image de $ar{f}$ est dense dans $ar{\mathcal{A}}$ or $ar{f}$ étant continue de $ar{\mathcal{A}}$ dans $ar{\mathcal{A}}$, $ar{\mathcal{A}}$ étant compact (partie fermée bornée) $ar{f}(ar{\mathcal{A}})$ est un compact dense de $ar{\mathcal{A}}$, c'est donc $ar{\mathcal{A}}$. Nous avons donc montré que $ar{f}$ appartient à $ar{J}(ar{\mathcal{A}},\,\mathsf{D})$.

4.2. b. Pour montrer que $Exp(\mathcal{A}, D) = \mathcal{I}(\mathcal{A}, D)$ il suffit de montrer que, tout élément de $Exp(\mathcal{A}, D)$ étant injectif et isométrique,

$$\forall f \in Exp(\mathcal{F}_0, D) \quad f(\mathcal{F}_0) = \mathcal{F}_0$$

Pour cela, étant donné que $\bar{f}_{/36} = f$; $\bar{f}(\bar{\mathcal{R}}) = \bar{\mathcal{R}}$; $\bar{\mathcal{R}} = (\bar{\mathcal{R}} - \bar{\mathcal{R}}) \cup \bar{\mathcal{R}}$, nous allons montrer que $\bar{f}(\bar{\mathcal{R}} - \bar{\mathcal{R}}) = \bar{\mathcal{R}} - \bar{\mathcal{R}}$.

$$\left.\begin{array}{l} \overline{f}^{-1} \in \mathcal{J}(\overline{\mathcal{A}}, \ D) \\ f(\mathcal{F}) \subset \mathcal{F} \end{array}\right\} \ \Rightarrow \ \overline{f}^{-1}(\overline{\mathcal{A}} - \mathcal{A}) \subset \overline{\mathcal{F}} \ - \mathcal{F}.$$

En effet, $\bar{f}^{-1} \in \mathcal{J}(\bar{\mathcal{A}}, D) \Rightarrow \forall A \in \bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}_{5}, \bar{f}^{-1}(A) \in \bar{\mathcal{A}}_{5}$; si $\bar{f}^{-1}(A)$ n'appartient pas à $\bar{\mathcal{A}}_{5} - \mathcal{A}_{5}$ alors $\exists B \in \mathcal{A}_{5}, \bar{f}^{-1}(A) = B \Rightarrow A = \bar{f}(\bar{f}^{-1}(A)) = f(B) = \bar{f}(B) \in \mathcal{A}_{5}$ contradiction. On a donc la conclusion.

 $\mathcal{A} - \mathcal{A} = \mathcal{A} \cap^{C} \mathcal{A}$ est un fermé comme intersection de fermés car \mathcal{A} est ouvert. $\mathcal{A} - \mathcal{A}$ est un fermé borné donc un compact. ALors utilisons 4.1.b.

$$\bar{f}^{-1}/\bar{f}_{b}$$
-A $\in J(\bar{f}_{b}-f_{b}, D)$

En particulier \bar{f}^{-1} est une bijection de $\bar{\mathcal{H}}$ - \mathcal{H} sur lui-même c'est-à-dire $\bar{f}^{-1}(\bar{\mathcal{H}}-\mathcal{H})=\bar{\mathcal{H}}-\mathcal{H}$.

- 4.3. a. $\mathscr{E}=\mathbb{R}$ D(x,y)=|x-y| $\mathscr{A}=]0$, $+\infty[$, et f l'expansion de (\mathscr{A},D) définie par $x\to x+1$. Alors f conserve D mais n'est pas une isométrie de (\mathscr{A},D) car $f(\mathscr{A})=]1$, $+\infty[$ $\subset \mathscr{A}$.
- 4.3. b. Soit $\mathscr{E} = \mathbb{R}^2$ muni de la distance euclidienne et $\mathscr{A} = \{(\cos\theta, \sin\theta), \theta \in \mathbb{N}\}$. \mathscr{A} est bornée. Soit f la rotation de centre 0 et d'angle 1 radian ; f conserve la distance. $f(\mathscr{A}) \subset \mathscr{A}$ car $(1,0) \notin f(\mathscr{A})$. $(1,0) \in \mathscr{A} \Rightarrow \exists \theta \in \mathbb{N}$ $e^{i(\theta+1)} = 1 \Rightarrow \exists \theta \in \mathbb{N}$ $\theta + 1 \in 2 \mathbb{Z} \to \mathbb{Z} \Rightarrow \mathbb{Z}$ rationnel, ce qui n'est pas.